

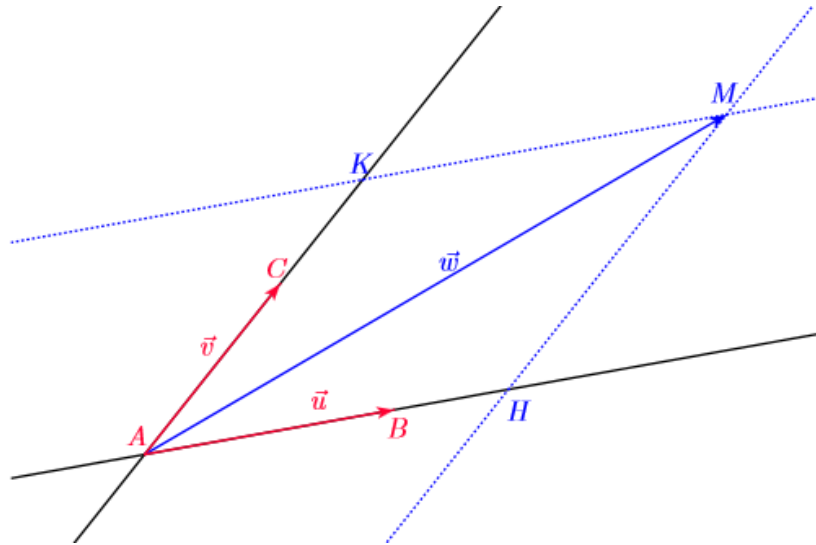
I Décomposition d'un vecteur dans une base

Théorème et définition Soit \vec{u} et \vec{v} deux vecteurs non colinéaires du plan. Alors pour tout vecteur \vec{w} du plan, il existe un couple unique de réels $(a ; b)$ tels que :

$$\vec{w} = a\vec{u} + b\vec{v}$$

a et b sont appelées coordonnées du vecteur \vec{w} dans la base $(\vec{u} ; \vec{v})$.

Figure Soit un point A du plan, les points B et C tels que $\overrightarrow{AB} = \vec{u}$ et $\overrightarrow{AC} = \vec{v}$. Soit M le point tel que $\overrightarrow{AM} = \vec{w}$.



Exemple Soit ABCD un parallélogramme de centre O. Exprimer $\vec{w} = \overrightarrow{AB}$ en fonction de $\vec{u} = \overrightarrow{AO}$ et $\vec{v} = \overrightarrow{AD}$.

$$\vec{w} = \overrightarrow{AB} = \overrightarrow{AO} + \overrightarrow{OB} = \vec{u} + \overrightarrow{DO} = \vec{u} + \overrightarrow{DA} + \overrightarrow{AO} = \vec{u} - \vec{v} + \vec{u} = 2\vec{u} - \vec{v}$$

Définition On appelle repère du plan la donnée d'un point O appelée origine et de deux vecteurs non colinéaires \vec{i} et \vec{j} . On note $(O ; \vec{i}, \vec{j})$ ce repère.

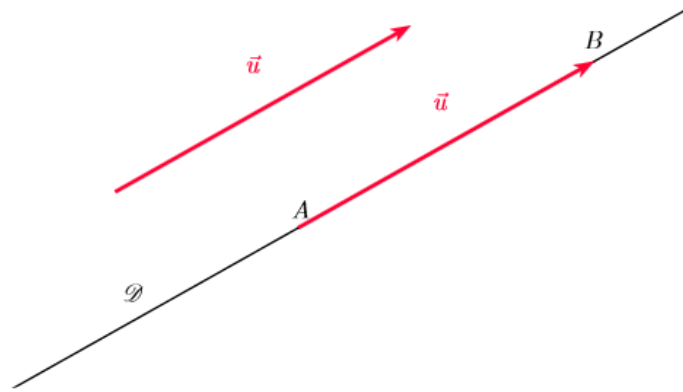
Pour tout point M du plan, le vecteur \overrightarrow{OM} se décompose de manière unique sous la forme $\overrightarrow{OM} = x\vec{i} + y\vec{j}$. On note $M(x ; y)$ les coordonnées du point M dans le repère $(O ; \vec{i}, \vec{j})$.

II Equations de droites

2.1 Vecteur directeur d'une droite

Définition Soit une droite \mathcal{D} du plan et un vecteur \vec{u} un vecteur non nul.

Le vecteur \vec{u} est un vecteur directeur de la droite \mathcal{D} lorsqu'il existe deux points A et B de la droite \mathcal{D} tels que $\overrightarrow{AB} = \vec{u}$.



Remarques

1. Tout vecteur colinéaire à \vec{u} est un vecteur directeur de \mathcal{D} .
2. La direction d'un vecteur directeur d'une droite \mathcal{D} définit la direction de \mathcal{D} .

Exemple Soit $\mathcal{D} : y = -2x + 1$ passant par les points $A(-1 ; 3)$ et $B(1 ; -1)$

\mathcal{D} admet comme vecteur directeur $\overrightarrow{AB} \begin{pmatrix} 2 \\ -4 \end{pmatrix}$ ou $\vec{u} \begin{pmatrix} 1 \\ -2 \end{pmatrix}$

Propriété On peut définir la droite \mathcal{D} par la donnée d'un point A et d'un vecteur directeur \vec{u} :

$$M \in \mathcal{D} \Leftrightarrow \overrightarrow{AM} \text{ et } \vec{u} \text{ sont colinéaires}$$

Remarque Deux droites sécantes ont leurs vecteurs directeurs non colinéaires.

Exemple Soit \mathcal{D} la droite passant par le point $A(-2 ; 3)$ et dirigée par le vecteur $\vec{u} \begin{pmatrix} 2 \\ 5 \end{pmatrix}$. Déterminons l'équation de cette droite.

Rédaction type à connaître ! Faire un schéma...

$$M(x; y) \in \mathcal{D} \Leftrightarrow \overrightarrow{AM} \begin{pmatrix} x + 2 \\ y - 3 \end{pmatrix} \text{ et } \vec{u} \begin{pmatrix} 2 \\ 5 \end{pmatrix} \text{ sont colinéaires} \Leftrightarrow 5(x + 2) - 2(y - 3) = 0 \Leftrightarrow 5x - 2y + 16 = 0$$

2.2 Equation cartésienne

Propriété Les coordonnées $(x; y)$ de tous les points M d'une droite \mathcal{D} vérifient une équation de la forme :

$$ax + by + c = 0$$

où a, b et c sont des réels avec $(a; b) \neq (0; 0)$ Non nuls jamais en même temps.

Une telle équation s'appelle équation cartésienne de \mathcal{D} .

Démonstration

Soit $A(x_A; y_A)$ un point de \mathcal{D} et $\vec{u}(\alpha; \beta)$ un vecteur directeur de \mathcal{D} .

$\vec{u} \neq \vec{0}$ donc $(\alpha; \beta) \neq (0; 0)$.

Soit $M(x; y)$ un point du plan.

$M \in \mathcal{D}$ si et seulement si \overrightarrow{AM} et \vec{u} sont colinéaires.

$\overrightarrow{AM}(x - x_A; y - y_A)$ et $\vec{u}(\alpha; \beta)$.

On a donc :

$$\begin{aligned} M(x; y) \in \mathcal{D} &\Leftrightarrow \beta(x - x_A) - \alpha(y - y_A) = 0 \\ &\Leftrightarrow \beta x - \alpha y - \beta x_A + \alpha y_A = 0 \end{aligned}$$

Si on pose $a = \beta$, $b = -\alpha$ et $c = -\beta x_A + \alpha y_A$, on obtient :

$$M(x; y) \in \mathcal{D} \Leftrightarrow ax + by + c = 0$$

ce qui signifie que $ax + by + c = 0$ est une équation de \mathcal{D} .

On a bien $(a; b) \neq (0; 0)$.

Remarque Une droite \mathcal{D} admet une infinité d'équations cartésiennes, dont les coefficients sont deux à deux proportionnels.

Exemple Soit $\mathcal{D} : x - y + 1 = 0$ alors l'équation cartésienne : $2x - 2y + 2 = 0$ ou celle-ci : $-x + y - 1 = 0$ définissent la même droite \mathcal{D} .

Propriété Soient des réels a, b et c avec $(a; b) \neq (0; 0)$.

L'ensemble des points $M(x; y)$ vérifiant $ax + by + c = 0$ est une droite de vecteur directeur $\vec{u} \begin{pmatrix} -b \\ a \end{pmatrix}$.

Exemple Soit $A(-3; 2)$ et $B(1; -1)$. Déterminons l'équation cartésienne de la droite (AB).

Le vecteur $\overrightarrow{AB} \begin{pmatrix} 4 \\ -3 \end{pmatrix}$ est un vecteur directeur de la droite (AB) qui admet une équation cartésienne de la forme

$ax + by + c = 0$ avec : $\begin{cases} -b = 4 \\ a = -3 \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} b = -4 \\ a = -3 \end{cases}$. Ainsi, (AB) admet une équation cartésienne de la forme :
 $-3x - 4y + c = 0$ où c reste à déterminer. $A(-3; 2) \in (AB)$ soit $-3 \cdot (-3) - 4 \cdot 2 + c = 0 \Leftrightarrow c = -1$.

(AB) : $-3x - 4y - 1 = 0$ ou encore (AB) : $3x + 4y + 1 = 0$.

2.3 Equation cartésienne et équation réduite

Soit $\mathcal{D} : ax + by + c = 0$ avec $(a ; b) \neq (0 ; 0)$.

(i) Si $b \neq 0$, on peut ramener l'équation cartésienne à une équation réduite qui sera

$$y = -\frac{a}{b}x - \frac{c}{b}.$$

Exemple Soit \mathcal{D} la droite d'équation $4x + 2y - 6 = 0$. Alors, son équation réduite est : $y = -2x + 3$.

(ii) Par contre si $b = 0$, la droite \mathcal{D} aura pour équation réduite $x = -\frac{c}{a}$ qui est de la forme $x = k$. la droite \mathcal{D} est une droite verticale (parallèle à l'axe des ordonnées).

Exemple Soit \mathcal{D} la droite d'équation $-\frac{1}{2}x + 4 = 0$. Alors, son équation réduite est : $x = 8$.

2.4 Position relative

Propriété Soit \mathcal{D} et \mathcal{D}' deux droites d'équations respectives

$$\mathcal{D}: ax + by + c = 0$$

$$\text{et } \mathcal{D}': a'x + b'y + c' = 0$$

où $(a ; b)$ et $(a' ; b')$ sont distinctes du couple $(0 ; 0)$.

(i) \mathcal{D} et \mathcal{D}' sont sécantes si et seulement si $ab' - a'b \neq 0$.

(ii) \mathcal{D} et \mathcal{D}' sont parallèles si et seulement si $ab' - a'b = 0$.

Remarque Dans le cas (ii), si (a,b,c) et (a',b',c') sont proportionnels alors \mathcal{D} et \mathcal{D}' sont confondues. Dans le cas contraire, elles sont strictement parallèles.

Exemple Soient $\mathcal{D} : 2x - 3y + 1 = 0$

$$\mathcal{D}' : -3x + y + 2 = 0.$$

Ces deux droites sont sécantes :

$$2 \cdot 1 - (-3)(-3) = 2 + 9 = 11 \neq 0.$$

Déterminons le point d'intersection.

Soit $M(x; y)$ le point d'intersection de \mathcal{D} et \mathcal{D}' . x et y vérifient le système d'équations :

$$\begin{cases} 2x - 3y + 1 = 0 \\ -3x + y + 2 = 0 \end{cases}$$

On obtient $M(1; 1)$.